

# Implementazione della memoria virtuale

G. Lettieri

13 Maggio 2019

In questa ultima parte vediamo una implementazione completa (anche se semplificata in alcuni punti) della memoria virtuale in un sistema multiprogrammato.

## 1 La memoria virtuale nel nucleo

Realizzeremo un caso ibrido, in cui i processi hanno sia zone di memoria condivise tra tutti, sia zone di memoria private per ciascuno. In compenso, tutti i processi avranno caricato nella propria memoria virtuale un unico programma: quello contenuto nel modulo utente. Ogni processo, però, partirà eseguendo una funzione del programma che può anche essere diversa per ciascuno.

La memoria virtuale di ogni processo sarà organizzata come in Figura 1. La Figura mostra la memoria virtuale di due processi,  $P_1$  e  $P_2$ , insieme al possibile contenuto della memoria fisica. La parte a sfondo grigio di ogni memoria virtuale è accessibile solo quando il processore si trova a livello sistema. La memoria virtuale di ogni processo è suddivisa nello stesso modo: la parte che va dall'indirizzo 0 all'indirizzo (esadecimale)  $0000.7fff.ffff.ffff$  ( $2^{47} - 1$ ) è dedicata al sistema, mentre la parte che va da  $ffff.8000.0000.0000$  a  $ffff.ffff.ffff.ffff$  è dedicata all'utente.

Ogni parte è suddivisa in ulteriori sezioni. Sulla sinistra della memoria virtuale di  $P_1$  abbiamo mostrato alcune costanti (definite in `sistema/sistema.cpp`) che contengono gli indirizzi di inizio e fine delle varie sezioni. Per “indirizzo di fine” intendiamo il primo indirizzo che non fa parte della sezione: gli indirizzi di una sezione vanno da quello di inizio, incluso, a quello di fine, escluso. Il nome delle costanti è composto da tre parti: 1) la stringa “ini” per l'indirizzo di inizio o “fin” per l'indirizzo di fine; 2) la stringa “sis” per le sezioni *sistema*, “mio” per la sezione *modulo I/O* e la stringa “utn” per le sezioni *utente*; 3) il carattere “c” per le sezioni *condivise* o “p” per quelle private. Le sezioni condivise contengono le stesse traduzioni in tutti i processi.

Le sezioni della memoria virtuale di ogni processo sono elencate di seguito. Le sezioni indicate come “residenti” devono essere presenti in memoria fisica per tutto il tempo in cui i processi le utilizzano, mentre le pagine di quelle indicate come “non residente” possono essere caricate e scaricate dinamicamente dal meccanismo di page fault.

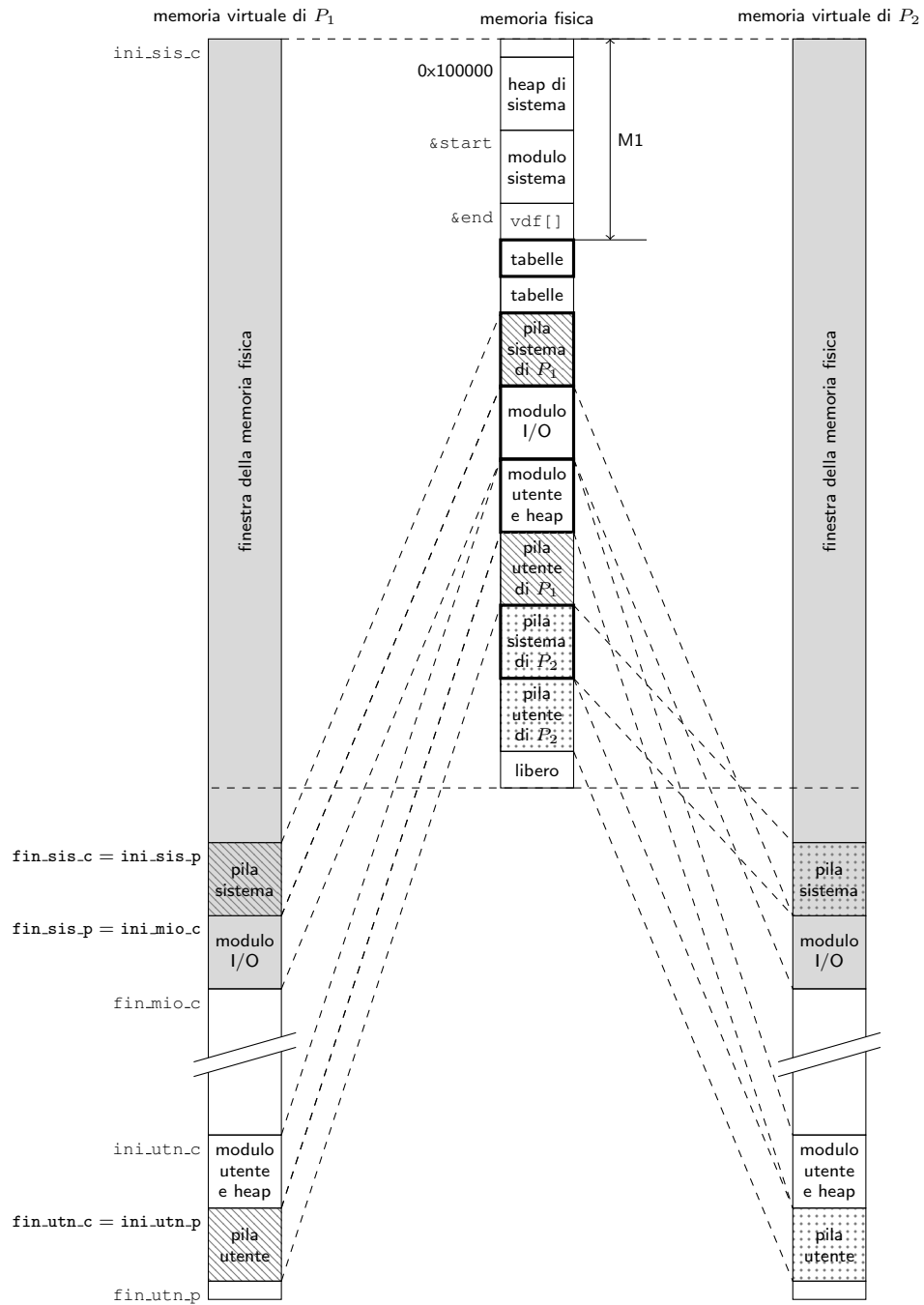


Figura 1: Esempio di memoria virtuale con due processi (figura non in scala).

**sistema/condivisa** : contiene la finestra di memoria fisica. La dimensione della sezione è decisa *a priori*, mentre la dimensione della finestra dipende dalla memoria fisica installata e può essere più piccola (come illustrato in Figura). Il resto della sezione è lasciato inutilizzato.

**sistema/privata** (residente): contiene la pila sistema del processo. Si noti che questa pila è utilizzata sia dalle funzioni del modulo sistema, sia da quelle del modulo I/O, in quanto questo gira a livello sistema e ogni processo ha una sola pila di livello sistema.

**IO/condivisa** (residente): contiene il modulo I/O, vale a dire le sezioni `.text` e `.data` estratte dal file `build/io` e caricate al loro indirizzo di collegamento.

**utente/condivisa** (residente): contiene il modulo utente, vale a dire le sezioni `.text` e `.data` estratte dal file `build/utente` e caricate al loro indirizzo di collegamento. Contiene inoltre lo *heap utente*, vale a dire la zona di memoria su cui lavorano le funzioni `mem_alloc()` e `mem_free()` della libreria utente.

**utente/privata** (non residente): contiene la pila utente del processo.

Per quanto riguarda la finestra di memoria, non ha senso chiedersi se è residente o meno. Ricordiamo infatti che la finestra è solo un trucco per disabilitare di fatto la MMU mentre è in esecuzione il modulo sistema.

Si noti che la sola sezione che è normalmente residente in un sistema reale è la sistema/privata, in quanto contiene la pila sistema a cui accede il modulo sistema. Per semplicità di implementazione abbiamo deciso di rendere residenti anche tutte le sezioni condivise, ed è solo per questo che anche IO/condivisa e utente/condivisa sono residenti.

La memoria fisica è suddivisa, come al solito, in una parte M1 e una parte M2 (per motivi di spazio, solo la parte M1 è indicata esplicitamente in Figura; la parte M2 è quella rimanente). La suddivisione della parte M2 della memoria fisica in Figura 1 è puramente esemplificativa: i processi saranno in generale più di due; inoltre, se osserviamo il sistema ad un qualunque istante, potremo trovare le varie parti in un ordine qualsiasi e in frame non contigui della memoria fisica; infine, nel caso di sezioni rimpiazzabili, alcune pagine potrebbero anche essere assenti.

La parte M1 della memoria fisica è organizzata nel modo seguente.

- Il primo MiB è riservato per ragioni storiche (parte degli indirizzi sono occupati da altre cose, come la memoria video in modalità testo, che si trova all'indirizzo `0xb8000`).
- La parte che va dalla fine del primo MiB all'inizio del modulo sistema contiene lo *heap di sistema*. Si tratta di una zona di memoria in cui le primitive del modulo sistema allocano i `des_proc`, i `proc_elem`, le

strutture `richiesta` (usate dalla primitiva `delay`), e in generale qualunque struttura dati che debbe essere allocata dinamicamente (tramite le funzioni interne `alloca()` e `dealloc()`).

- La parte dedicata al modulo sistema contiene più precisamente le sezioni `.text` e `.data` estratte dal file `build/sistema` e caricate al loro indirizzo di collegamento. La fine della parte precedente e l'inizio della successiva verranno ottenuti, a tempo di inizializzazione, dai due simboli `start` ed `end` definiti nel modulo sistema.
- L'ultima parte di M1 contiene l'array di descrittori di frame, `vdf`, che come sappiamo contiene una entrata per ogni frame di M2.

Le linee tratteggiate tra le memorie virtuali e la memoria fisica vogliono rappresentare la corrispondenza tra le sezioni della memoria virtuale e le parti di memoria fisica in cui sono tradotte. Le parti a sfondo bianco delle memoria fisica corrispondono a sezioni condivise tra tutti i processi. Si noti, per esempio, come le sezioni “modulo I/O” e “modulo utente e heap” corrispondano alla stessa parte della memoria fisica sia per  $P_1$  che per  $P_2$ . Le sezioni private, invece, usano traduzioni diverse in ciascun processo e corrispondono a parti diverse della memoria fisica: si veda per esempio la sezione “pila utente”, che corrisponde a “pila utente di  $P_1$ ” per il processo  $P_1$  e “pila utente di  $P_2$ ” per il processo  $P_2$ ; un discorso analogo vale per “pila sistema”. Si noti che alcune parti della memoria fisica sono accessibili esclusivamente tramite la finestra: in particolare, tutta la parte M1 e i frame di M2 che contengono tabelle o sono vuote (la parte indicata con “libero” in Figura 1). Alcune parti di M2 sono accessibili sia dalla finestra, sia da altre sezioni. Ciò è dovuto semplicemente al fatto che la finestra permette di accedere a tutta la memoria fisica, indipendentemente dal contenuto, e dunque contiene traduzioni anche per tutte le pagine presenti della memoria virtuale di ogni processo. Le parti di M2 con il bordo spesso contengono entità che non possono essere rimpiazzate. Si noti come hanno il bordo spesso tutte le parti di memoria fisica che contengono sezioni che abbiamo indicato come residenti. Alcune tabelle non possono essere rimpiazzate e altre sì. In particolare, non possono essere rimpiazzate tutte le tabelle di livello 4 e tutte le tabelle che traducono gli indirizzi delle sezioni residenti.

## 2 Implementazione

In questa sezione esaminiamo le strutture dati e le funzioni che si trovano nel modulo sistema e implementano la memoria virtuale.

Nel nostro sistema l'area di swap occupa un intero hard disk (quello collegato al canale secondario/master). Quando lanciamo il nostro sistema sulla macchina virtuale, questo hard disk è simulato da un file sulla macchina ospite (per default, il file `swap.img` nella directory `nucleo`). In un sistema realistico è più probabile che l'area di swap sia solo una partizione di un hard disk.

L'implementazione contiene le seguenti ulteriori semplificazioni rispetto ad un sistema realistico.

```

1 struct des_frame {
2     int     livello;
3     bool    residente;
4     natl    processo;
5     natl    contatore;
6     natq    ind_massa;
7     union {
8         vaddr ind_virtuale;
9         des_frame* prossimo_libero;
10    };
11 };

```

Figura 2: La struttura `des_frame`.

- Gran parte dello stato iniziale della memoria virtuale di ogni processo viene preparato una volta per tutte con uno strumento esterno al sistema (il programma di utilità `creating`, che gira sul sistema Linux ospite). Ciò è possibile perché tutti i processi caricano gli stessi programmi: quelli contenuti in `build/io` e `build/utente`. Si noti comunque che, anche se questo modo di operare è lontano da ciò che accade in un sistema *general purpose* come Linux o Windows, può essere vicino a come funzionano i sistemi specializzati.
- La routine di page fault gira con le interruzioni disabilitate ed esegue tutti i trasferimenti da e verso l'area di swap a controllo di programma (quindi attendendo attivamente che il bit DRQ del registro di stato del controllore ATA passi ad 1, indicando il completamento dell'operazione di I/O). La routine è dunque non solo atomica, ma non causa neanche mai un cambio di processo<sup>1</sup> In un sistema realistico, invece, la routine di page fault gestirebbe l'I/O a interruzione di programma, bloccando il processo che ha causato il fault e schedulandone un altro prima di iniziare ogni trasferimento. Questa semplificazione è di gran lunga la più importante: se non la facciamo l'implementazione della memoria virtuale diventa subito molto più complicata, in quanto a quel punto può essere generato un nuovo page fault quando ancora non abbiamo finito di gestire il precedente. Si noti che, come conseguenza di questa semplificazione, il nostro sistema può tollerare un page fault in qualunque momento, anche nelle primitive di sistema e persino in un driver, in quanto il nostro page fault non riabilita le interruzioni e non salva lo stato. Nei sistemi reali, però, un page fault causato dal kernel è, tranne che in casi particolari, considerato un errore, e così faremo anche noi: se l'istruzione che ha causato il fault appartiene al nucleo fermeremo tutto il sistema con un messaggio di errore (panic).

```

1 bool c_routine_pf()
2 {
3     vaddr ind_virt = readCR2();
4     natl proc = esecuzione->id;
5     stat();
6     for (int i = 3; i >= 0; i--) {
7         tab_entry d = get_des(proc, i + 1, ind_virt);
8         bool bitP = extr_P(d);
9         if (!bitP) {
10            des_frame *df = swap(proc, i, ind_virt);
11            if (!df)
12                return false;
13        }
14    }
15    return true;
16 }

```

Figura 3: La routine che risponde ai page fault (parte C++).

## 2.1 Strutture dati

Per ogni frame della parte M2 avremo un descrittore di frame del tipo `des_frame` definito in Figura 2. Oltre ai campi di cui abbiamo parlato in precedenza abbiamo aggiunto `prossimo_libero`, che è significativo nel caso in cui il frame descritto sia vuota e serve a creare una lista di tutti i frame vuoti. La lista dei frame liberi serve ad allocare e deallocare frame. La testa della lista è puntata dalla variabile globale `prima_libera` e all'avvio del sistema contiene tutti i frame.

I descrittori di frame sono raccolti nell'array `vdf`, che viene allocato dinamicamente all'avvio del sistema, a partire dalla fine del modulo `sistema` (simbolo `end` definito in `build/sistema`; vedere anche Figura 1).

Le tabelle della memoria virtuale vengono manipolate come semplici array di `natq` (`tab_entry` è solo un **typedef** di `natq`). I singoli campi all'interno di ogni entrata vengono letti e scritti con operazioni sui bit.

## 2.2 Routine principali

Esaminiamo le routine principali per la gestione della memoria virtuale. Si tratta della traduzione in C++ di quanto abbiamo già detto a parole quando abbiamo studiato la versione finale della memoria virtuale.

Per avere una breve descrizione di cosa fanno le funzioni usate dalle routine principali, si faccia riferimento all'elenco in fondo al documento.

### 2.2.1 Routine di page fault

La routine in Figura 3 va in esecuzione ogni volta che si verifica un page fault. Alla riga 3 legge dal registro CR2 l'indirizzo che la MMU non è riuscita a

<sup>1</sup>Almeno non nei casi comuni. Se però il fault è dovuto ad un errore di protezione o ad un accesso al di fuori degli indirizzi allocati, il processo viene abortito e ne viene schedulato un altro.

```

1 des_frame* swap(nat1 proc, int livello, vaddr ind_virt)
2 {
3     tab_entry& e = get_des(proc, livello + 1, ind_virt);
4     natq m = extr_IND_MASSA(e);
5     if (!m) {
6         flog(LOG_WARN,
7             "indirizzo_%p_fuori_dallo_spazio_virtuale_allocato",
8             ind_virt);
9         return 0;
10    }
11    des_frame* df = alloca_frame(proc, livello, ind_virt);
12    if (!df) {
13        flog(LOG_WARN, "memoria_esaurita");
14        return 0;
15    }
16    df->livello = livello;
17    df->residente = 0;
18    df->processo = proc;
19    df->ind_virtuale = ind_virt;
20    df->ind_massa = m;
21    df->contatore = 0;
22    carica(df);
23    collega(df);
24    return df;
25 }

```

Figura 4: La routine che carica una entità (pagina o tabella) assente.

tradurre, quindi carica la pagina che lo contiene e tutte le tabelle necessarie per la traduzione (se non erano già presenti). Il caricamento di ciascuna di queste entità richiede le stesse azioni, quindi la routine non fa che eseguire un ciclo (linee 6–14) partendo dal livello 3 (le tabelle di livello 4 sono sempre presenti) fino al livello 0 (che per noi rappresenta le pagine). Per ogni livello preleva il corrispondente descrittore (linea 7), estrae il bit P (linea 8) e, se l'entità non è presente (linea 9), la carica (linea 10) utilizzando la funzione `swap()`, mostrata in Figura 4. Si noti che la funzione può fallire, ritornando un puntatore nullo. Se questo accade (linea 11) la routine termina prematuramente restituendo **false** (linea 12). Se invece tutto il caricamento ha successo, la funzione restituisce **true** (linea 15).

## 2.2.2 Routine di rimpiazzamento

La funzione `swap(proc, livello, ind_virt)` in Figura 4 ha il compito di caricare l'entità (tabella o pagina) di livello `liv` relativa all'indirizzo virtuale `ind_virt` nella memoria virtuale del processo `proc`, assumendo che le entità di livello superiore siano già presenti. Alla riga 3 prova ad allocare un frame vuoto destinato a contenere l'entità da caricare usando la funzione `alloca_frame()`, che vedremo in seguito. La funzione restituisce un puntatore al descrittore del frame allocato. Se l'allocazione fallisce (riga 4) l'entità non può essere caricata e anche la `swap()` fallisce (riga 6).

Alla riga 3 otteniamo il descrittore dell'entità, per poter estrarre il suo indirizzo in memoria di massa (riga 9). Se questo è 0 (riga 10) vuol dire che l'indirizzo è fuori dallo spazio virtuale allocato al processo, quindi la `swap()`

```

1 des_frame* alloca_frame(natl proc, int livello, vaddr ind_virt)
2 {
3     des_frame *df = alloca_frame_libero();
4     if (df == 0) {
5         df = scegli_vittima(proc, livello, ind_virt);
6         if (df == 0)
7             return 0;
8         bool occorre_salvare = scollega(df);
9         if (occorre_salvare)
10            scarica(df);
11    }
12    return df;
13 }

```

Figura 5: La routine che alloca un frame.

fallisce (riga 15). Alle righe 17–22 riempiamo i campi del descrittore con le informazioni relative all’entità da caricare: il suo livello (riga 17), il processo a cui appartiene (riga 19), l’indirizzo virtuale per la cui traduzione la stiamo caricando (riga 20), l’indirizzo in memoria di massa appena ottenuto (riga 21). Marchiamo anche l’entità come non residente (riga 18), dal momento che le entità residenti vengono caricate tutte all’avvio e non causano dunque page fault. Il contatore per le statistiche di utilizzo (riga 22) è inizialmente zero; verrà aggiornato alla prima chiamata della funzione `stat()`. Infine, possiamo caricare l’entità dalla memoria di massa nel frame (riga 23) e *collegarla* (riga 24), vale a dire fare in modo che l’entità di livello superiore punti all’entità appena caricata.

Alla riga 5 viene invocata la funzione `stat()` che aggiorna le statistiche di utilizzo delle pagine e tabelle presenti (vedere Sezione 2.2.4).

La Figura 5 mostra la funzione `alloca_frame()`, usata per allocare un frame destinato a contenere l’entità di livello `livello` relativa all’indirizzo `ind_virt` nella memoria virtuale del processo `proc`. La funzione prova prima ad allocare un frame che sia già libero (riga 3). Se non ve ne sono (riga 4) è necessario liberarne uno scegliendo come *vittima* una delle entità che si trova in questo momento in memoria fisica (riga 5). Si noti che, in casi estremi, potrebbe non essere possibile liberare alcun frame: in questo caso la `scegli_vittima()` fallisce (riga 6) e anche la `alloca_frame()` è costretta a fallire (riga 7). Per liberare il frame occupato dalla vittima è necessario prima *scollegare* la vittima (riga 8), vale a dire porre a 0 il bit P nel descrittore di pagina o tabella la punta, ed eventualmente *scaricarla* (righe 9–10), vale a dire ricopiarla in memoria di massa se necessario. Fatto ciò, possiamo riutilizzare il frame (riga 12).

### 2.2.3 Routine di selezione vittima

La routine di selezione vittima di Figura 6, da chiamare solo quando tutte i frame sono occupati, sceglie come vittima quella che ha il contatore minore. L’algoritmo è dunque una semplice ricerca lineare del minimo, con tre problemi da evitare:

1. non si possono scegliere le pagine marcate come residenti;



```

1 des_frame* scegli_vittima(natl proc, int liv, vaddr ind_virt)
2 {
3     des_frame *df, *df_vittima;
4     df = &vdf[0];
5     while ( df < &vdf[N_DF] &&
6            (df->residente ||
7             vietato(df, proc, liv, ind_virt)))
8         df++;
9     if (df == &vdf[N_DF]) return 0;
10    df_vittima = df;
11    for (df++; df < &vdf[N_DF]; df++) {
12        if (df->residente ||
13            vietato(df, proc, liv, ind_virt))
14            continue;
15        if (df->contatore < df_vittima->contatore ||
16            (df->contatore == df_vittima->contatore &&
17             df_vittima->livello > df->livello))
18            df_vittima = df;
19    }
20    return df_vittima;
21 }

```

Figura 6: La routine che seleziona una vittima in caso di rimpiazzamento.

2. non si possono scegliere le pagine contenenti tabelle che si trovano nello stesso percorso di traduzione dell'entità che stiamo caricando;
3. non si possono scegliere tabelle che non siano “vuote”.

Per il punto 2, la funzione riceve i parametri `proc`, `liv` e `ind_virtuale`, che identificano il percorso di traduzione a cui appartiene l'entità da caricare. La funzione `vietato(ppf, proc, liv, ind_virtuale)` restituisce **true** se il frame descritto da `df` contiene una tabella appartenente allo stesso percorso (per farlo controlla i bit opportuni del campo `ind_virtuale` del descrittore).

Nelle righe 5–8 la funzione cerca un primo valore da usare come minimo di partenza, alla riga 10. Alla riga 11 chiama la funzione che aggiorna tutte le statistiche, quindi scorre tutti i rimanenti descrittori di frame (righe 12–21) alla ricerca di quello con il campo `contatore` di valore minimo. Come detto, deve saltare i frame contenenti entità residenti o vietate (righe 13–15). Per evitare il problema di cui al punto 3 precedente, è sufficiente che tra due entità con `contatore` uguale si scelga sempre quella di livello minore (righe 17–18).

#### 2.2.4 Routine delle statistiche

La routine di Figura 7 può essere chiamata ogni volta che si vogliono aggiornare le statistiche di utilizzo in base ai valori correnti dei bit A nei descrittori di tabelle e pagine virtuali. Poiché la funzione è piuttosto costosa (soprattutto per l'azione eseguita alla riga 27), abbiamo scelto di chiamarla solo quando si è verificato un page fault (linea 5 di Figura 3).

La funzione scorre tutti i descrittori di frame (righe 7–26) alla ricerca di quelli che contengono tabelle (righe 9–10: se il livello è minore di 1 il frame o è vuoto o contiene una pagina virtuale). Una volta trovata una tabella, ne ottiene

```

1 void stat()
2 {
3     des_frame *df1, *df2;
4     faddr f1, f2;
5     bool bitA;
6
7     for (natq i = 0; i < N_DF; i++) {
8         df1 = &vdf[i];
9         if (df1->livello < 1)
10            continue;
11        f1 = indirizzo_frame(df1);
12        for (int j = 0; j < 512; j++) {
13            tab_entry& des = get_entry(f1, j);
14            if (!extr_P(des))
15                continue;
16            bitA = extr_A(des);
17            set_A(des, false);
18            f2 = extr_IND_FISICO(des);
19            df2 = descrittore_frame(f2);
20            if (!df2 || df2->residente)
21                continue;
22            df2->contatore >>= 1;
23            if (bitA)
24                df2->contatore |= 0x80000000;
25        }
26        }
27        invalida_TLB();
28    }

```

Figura 7: La routine che calcola le statistiche di utilizzo di pagine e tabelle.

l'indirizzo fisico (riga 11) ed esamina tutti i suoi 512 descrittori (righe 12–25) alla ricerca di quelli che puntano a entità presenti (righe 13–15). Per ognuno di questi descrittori estrae il bit A (riga 16) e lo azzerà (riga 17), ottiene un puntatore dal descrittore del frame che contiene l'entità puntata (righe 18–19), eventualmente saltando quelle residenti, di cui non importa aggiornare il contatore (righe 21–22). Infine, aggiorna il contatore in base al valore appena estratto del bit A (righe 23–25). Si noti che l'algoritmo usato per l'aggiornamento del contatore serve a implementare una approssimazione di LRU (Least Recently Used) per la scelta della vittima. L'idea è di usare il contatore come un registro a scorrimento, in cui ogni posizione rappresenta una chiamata della funzione `stat()`, dalla più recente nel bit più significativo alla meno recente nel bit meno significativo. Ogni bit contiene il bit A visto dalla corrispondente `stat()`. In questo modo il contatore mantiene la storia degli ultimi 32 bit A visti, dando maggior peso a quelli più recenti. La pagina che ha il contatore minimo è quella che non ha visto accessi da più tempo.

Alla riga 27, avendo azzerato tutti i bit A, dobbiamo invalidare il TLB, in modo che i successivi accessi possano riportare gli opportuni bit A ad 1.

## 2.3 Elenco delle funzioni di utilità

### 2.3.1 Pagine fisiche

`des_frame*` `descrittore_frame(addr indirizzo_frame)`  
dato un indirizzo fisico `indirizzo_frame` restituisce un puntatore al descrittore del frame corrispondente;

`addr` `indirizzo_frame(des_frame *df)`  
dato un puntatore ad un descrittore di frame `df` restituisce l'indirizzo fisico (del primo byte) del frame corrispondente;

`des_frame*` `alloca_frame_libero()`  
restituisce un puntatore al descrittore di un frame libero, se ve ne sono, e zero altrimenti;

`void` `rilascia_frame(des_frame *ppf)`  
rende di nuovo libero il frame puntato da `df`.

### 2.3.2 Descrittori di tabelle e pagine virtuali

`tab_entry&` `get_entry(addr tab, natl index)`  
restituisce un riferimento all'entrata `index` della tabella (di qualunque livello) di indirizzo `tab`;

`tab_entry&` `get_des(natl proc, int liv, addr ind_virt)`  
restituisce un riferimento al descrittore di livello `liv` da cui passa la traduzione dell'indirizzo `ind_virt` nello spazio di indirizzamento del processo `proc`;

`bool` `extr_P(tab_entry descrittore)`  
estrae il bit P da descrittore;

`bool` `extr_A(tab_entry descrittore)`  
estrae il bit A da descrittore;

`bool` `extr_D(tab_entry descrittore)`  
estrae il bit D da descrittore;

`addr` `extr_IND_FISICO(tab_entry descrittore)`  
estrae il campo indirizzo fisico da descrittore (Il campo è significativo se il bit P è 1);

`addr` `extr_IND_MASSA(tab_entry descrittore)`  
estrae il campo indirizzo di massa da descrittore (Il campo è significativo se il bit P è 0);

`void` `set_P(tab_entry& descrittore, bool bitP)`  
setta il valore del bit P in descrittore in base al valore di `bitP`;

```

void set_A(tab_entry& descrittore, bool bitP)
    setta il valore del bit A in descrittore in base al valore di bitA;

void set_D(tab_entry& descrittore, bool bitD)
    setta il valore del bit D in descrittore in base al valore di bitD;

void set_IND.FISICO(tab_entry& descrittore, addr ind_fisico)
    scrive ind_fisico nel campo indirizzo fisico di descrittore;

void set_IND.MASSA(tab_entry& descrittore, addr ind_massa)
    scrive ind_massa nel campo indirizzo di massa di descrittore;

```

### 2.3.3 Funzioni di supporto alla memoria virtuale

```

void carica(des_frame *df)
    carica dallo swap il contenuto del frame descritto da df in base alle in-
    formazioni contenute nel descrittore stesso (legge dallo swap dal blocco
    df->ind_massa);

void scarica(des_frame *df)
    copia il contenuto del frame descritto da df nel corrispondente blocco
    dello swap (scrive nel blocco df->ind_massa);

void collega(des_frame *df)
    rende presente l'entità contenuta in df inizializzando l'opportuno descrit-
    tore di tabella o pagina virtuale;

void scollega(des_frame *df)
    rende non più presente l'entità contenuta in df. Restituisce true e è
    necessario scaricare l'entità contenuta prima di sovrascriverla.

```